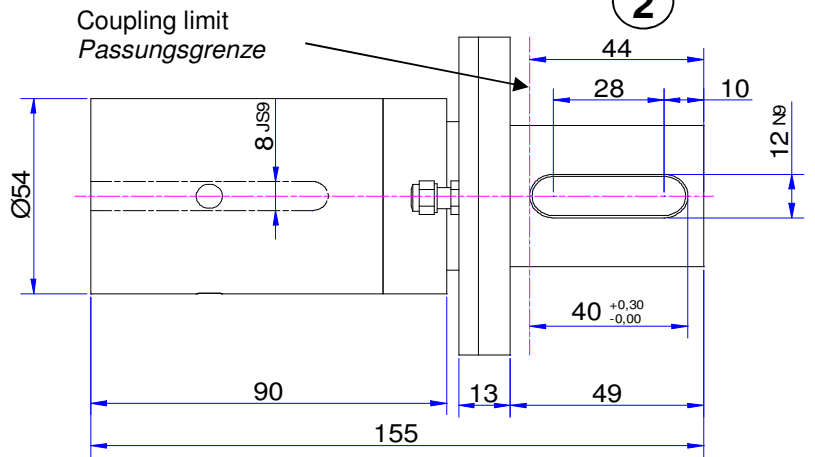
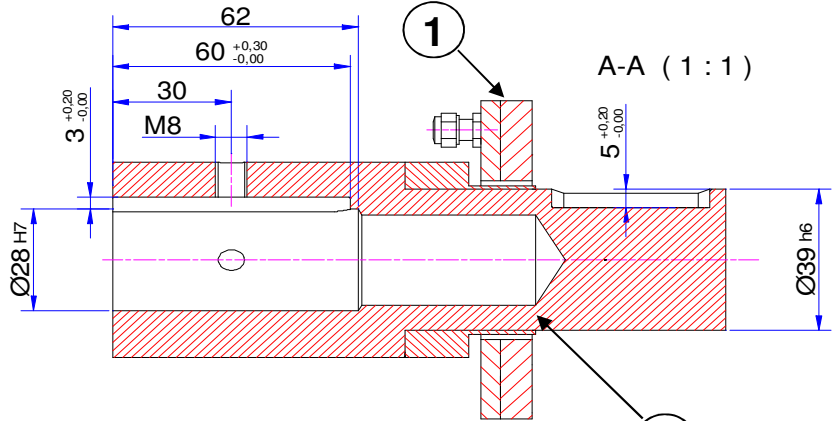


Dimensions in mm
 Abmessungen in mm



Nominal torque T (Nm) Meßbereich T (Nm)				Material
25	50	75		Avional
100	200	300	400	Steel / Stahl

**Signal and power transmission
 without slip-rings
 (no maintenance)**
**Signal- und Datenübertragung
 ohne Gleitring
 (keine Wartung notwendig)**

Technical Data	Technische Daten
- Limit Load - Ultimate load - Accuracy - Repeatability - Combined error - Zero bridge balance - Temperature effect on zero - Nominal temperature - Working temperature - Protection Level - Power supply - Antenna cable length - Analog output - Communication and field bus - 24 Vdc digital I/O - Measurement updating (optional)	200% T > 300% T < 0.5 % T < 0.5 % T < 1.0 % T ±1 % T ± 0.1% T / 10 °C +10 ... +60 °C 0 ... +80 °C IP54 24 Vdc ± 10% - 0.25 A max. 3 m 0÷10V / 4÷20mA RS485, Profibus DP, CANopen DS404 2 in, 3 out 50 Hz
	- Grenzlast - Bruchlast - Genauigkeit - Wiederholgenauigkeit - Totalfehler - Nullpunktabweichung - Temperatureinfluß auf den Nullpunkt - Nominaltemperaturbereich - Arbeitstemperaturbereich - Schutzgrad - Speisung - Länge des Storkabels - Analogausgang - Kommunikation und Feldbus - 24 Vdc digital I/O - Messaktualisierung (optional)

OPERATION PRINCIPLE

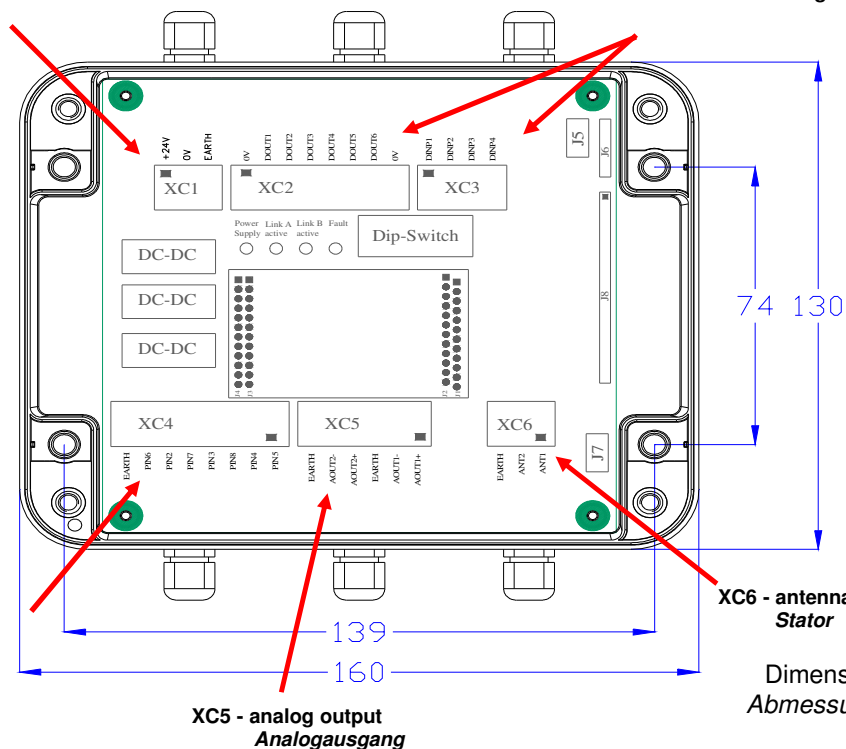
The stator 1) is supplied by a fairly high frequency tension, through which it is possible to supply power, without contact, to the measurement circuit fixed on the shaft. Batteries are not required.
 A permanent bi-directional communication has been established between the fixed unit ADX-F connected to the stator and the measurement circuit. This communication is super-posed to the power supply tension.
 The measuring shaft is built for permitting to concentrate the torsion force, and to house the circuit for managing the reading and the communication of the data towards the stator. The measure is made with a strain-gages bridge.
 The torque values are sent to earth by the fixed unit ADX-F through 0-10V or 4-20mA analog signal, or Profibus DP or CANopen DS404 bus fields or RS485 serial line (optional).

*Der Stator wird von einer erhöhten Frequenzspannung gespeist, mittels dieser eine kontaktlose Speisung des Messkreislaufes möglich ist. Es werden keine Batterien benötigt.
 Dieser Speisespannung überlagert ist eine permanente, zweiseitig-gerichtete Kommunikation zwischen der fixierten Einheit ADX (mit dem Stator verbunden) und dem Messkreislauf.
 Die zu überwachende Welle wurde in einer entsprechenden Weise konstruiert, um die Kräfteinwirkungslinien der Drehung zu konzentrieren und um den notwendigen Schaltkreis zur Messung sowie zur Datenübertragung in Richtung des Stators unterzubringen. Die Messung wird mittels extensometrischer Brücken (Dehnungsmessstreifen) ausgeführt.
 Die Drehmomentmesswerte werden von der fixen Einheit ADX-F mittels Analogsignale 0-10 V oder 4-20 mA oder -optional- mittels Profibus DP, CANopen DS404 oder serieller Leitung RS485 übermittelt.*

ELECTRICAL CONNECTION ELEKTRISCHE ANSCHLÜSSE

XC1 - 24Vdc Power supply
24Vdc Speisung

XC2-XC3 - 24Vdc digital I/O



XC4 - RS485 connections and bus field (optional)

XC4 - RS485 Verbindung und Feldbus (optional)

XC5 - analog output
Analogausgang

Dimensions in mm
Abmessungen in mm.

ORDER CODE BESTELLCODE

